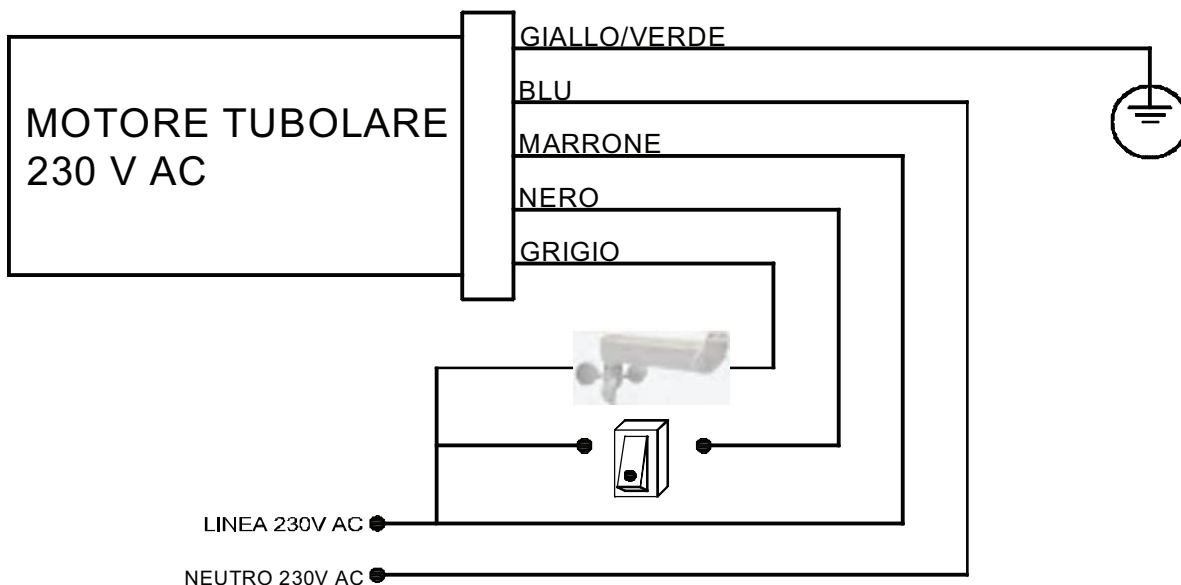


# MANUALE MOTORI RADIO RED

## 1) Introduzione.

Motore tubolare diam. 45mm che consente la gestione elettronica del finecorsa di salita e discesa, in modalità tenda, tenda a cassonetto, tenda con catenaccioli e della rilevazione ostacolo.

Possibilità di connessione di un pulsante ciclico di comando ed un anemometro cablato. È inoltre possibile abbinare uno o più radiocomandi e/o uno o più sensori Wi-BT Sole - Vento - Pioggia, per il controllo e comando a distanza.



## 2) Modalità di funzionamento.

Il motore elettronico consente il funzionamento con pulsante locale (tipo mono impulso) e con uno o più radiocomandi serie BeFree 3-6 canali per il comando individuale o centralizzato (per la manovra simultanea di più apparecchiature).

### Funzionamento con pulsante locale:

Utilizzando il pulsante di monocomando si ottiene il seguente funzionamento di tipo passo-passo: Il primo impulso comanda la salita fino al raggiungimento del finecorsa se precedentemente programmato; il secondo impulso comanda la discesa del serramento. Se un impulso perviene prima del raggiungimento del finecorsa, il motore effettua l'arresto del serramento. Un ulteriore impulso effettua la ripresa del moto nel senso opposto di marcia.

### Funzionamento con radiocomando serie BeFree (3 Tasti):

Utilizzando il radiocomando con 3 tasti, si ottiene il seguente funzionamento: il tasto Up comanda la salita fino al raggiungimento del finecorsa se precedentemente programmato, il tasto Stop comanda l'arresto ed il tasto Down comanda la discesa del serramento. Se durante la salita o la discesa viene inviato un comando di Stop il motore comanda l'arresto del serramento, mentre nel caso in cui durante la salita o la discesa viene inviato un comando opposto al moto corrente, il motore comanda l'inversione del senso di marcia.

## 3) Programmazione radiocomando Master (solo 3 e 6 canali).

La programmazione dei codici di trasmissione del radiocomando Master (solo modello BeFree 3 o 6 canali) può essere eseguita solo entro 15 secondi dal momento della connessione alla rete elettrica, ponendo il serramento, al momento dell'installazione, in una posizione intermedia nel seguente modo: Premere il tasto Up del radiocomando in modo continuo per 5 secondi, allo stesso tempo il motore effettuerà un movimento Up/Down pari ad 1 secondo per confermare l'avvenuta memorizzazione.

### Nota: Funzionamento preimpostato del Radiocomando Master (solo Befree 3 o 6 canali).

In questa condizione, il funzionamento del radiocomando Master sarà ad "uomo presente". La sensibilità della rilevazione ostacolo è impostata al livello medio, fino a quando non saranno programmati i finecorsa Up e Down del serramento. In questa fase non ci si deve preoccupare dell'effettiva corrispondenza del senso di rotazione del motore in funzione del tasto premuto del radiocomando. La reale corrispondenza sarà definita dopo avere completato la programmazione dei finecorsa di salita e discesa.

## 4) Programmazione modalità di funzionamento (3 tipologie).

Il motore è fornito con la modalità "Tenda a Cassonetto". La modifica della modalità di funzionamento può essere eseguita solo entro 15 secondi dal momento della connessione alla rete elettrica, collocando il serramento in una posizione intermedia per le seguenti modalità:

### I tasti + e - del radiocomando vanno premuti costantemente per circa 5 secondi (fino ai primi istanti di tremolio del led rosso).

Premere il tasto (+) del radiocomando Master per 5 volte per selezionare la modalità "Tenda" oppure premere il tasto (-) del radiocomando Master per 5 volte per selezionare la modalità "Tenda con catenaccioli". Premere i tasti (+) e (-) in modo alternato del radiocomando Master per 5 volte per ripristinare la modalità "Tenda a Cassonetto". Ogni qual volta viene selezionata una nuova modalità di funzionamento. Il motore effettuerà un movimento Up/Down pari ad 1 secondo per confermare l'avvenuta programmazione.

### Modalità Tenda a Cassonetto:

Il motore nella modalità "Tenda a Cassonetto" in prossimità del finecorsa di salita, esegue una procedura di contrasto e successivo breve rilascio, per garantire la effettiva chiusura del cassonetto, mentre in prossimità del finecorsa di discesa, arresta il serramento (simulando il funzionamento come finecorsa meccanico). Durante il moto di salita nella fase di ritenzionamento del telo, la sensibilità della rilevazione ostacolo è impostata al livello medio (ma modificabile).

### Modalità Tenda:

Il motore nella modalità "Tenda" arresta il serramento in prossimità dei finecorsa di salita e discesa precedentemente impostati (simulando il funzionamento come finecorsa meccanici).

### Modalità Tenda con catenaccioli:

Il motore nella modalità "Tenda con catenaccioli" arresta il serramento in prossimità dei finecorsa di salita e discesa precedentemente impostati (simulando il

funzionamento come finecorsa meccanici). Durante il moto di salita, la sensibilità della rilevazione ostacolo è impostata al livello medio (ma modificabile). Inoltre, durante il moto di salita, l'elettronica del motore effettua un controllo costante che preserva il serramento da eventuali attriti od ostacoli (formazione di ghiaccio o chiavistelli di sicurezza).

**Attenzione:** ogni qualvolta venga modificata la modalità di funzionamento, il motore ripristina la sensibilità della rilevazione ostacolo predefinita nella configurazione di fabbrica, relativa alla modalità di funzionamento selezionata.

## 5) Programmazione dei finecorsa di salita e discesa.

**N.B:** l'assenza dei finecorsa è evidenziata dal fatto che il motore funziona nella modalità ad "uomo presente", quindi va tenuto premuto costantemente il tasto del radiocomando relativo alla manovra di salita e di discesa.

La programmazione dei finecorsa di salita e discesa può essere eseguita solamente tramite il radiocomando Master (condizione iniziale serramento in posizione intermedia), nel seguente modo:

Posizionarsi in corrispondenza del finecorsa di salita tramite i tasti Up e Down del radiocomando Master e:

- Premere in modo continuo per 5 secondi il tasto (+): il motore farà un movimento Up/Down pari ad 1 secondo per confermare la memorizzazione del finecorsa di salita.

- Ripetere l'operazione per memorizzare il finecorsa di discesa, utilizzando la stessa procedura ma premendo per 5 sec. in modo continuo il tasto (-). Durante la programmazione dei finecorsa di Up e Down viene anche definita l'effettiva corrispondenza del senso di rotazione in funzione del tasto premuto sul radiocomando.

### Modifica della posizione dei finecorsa memorizzati:

La modifica dei finecorsa di salita e discesa già memorizzati è effettuabile (ripetendo la procedura come sopra descritta) solo se prima sia stata eseguita la procedura di cancellazione dei finecorsa.

**Attenzione:** non è possibile modificare un solo finecorsa dei due precedentemente memorizzati. Per garantire il corretto funzionamento del motore, i finecorsa devono essere cancellati e memorizzati nuovamente entrambi.

## 5.1) Modifica sensibilità della rilevazione ostacolo.

**N.B:** Ogni operazione, se effettuata correttamente, sarà seguita da un movimento Up/Down del motore.

La modifica della sensibilità all'ostacolo nei casi consentiti, può essere eseguita ponendo il serramento in una posizione intermedia, nel seguente modo:

- Premere il tasto STOP del radiocomando Master in modo continuo per 5 secondi;
- Premere i tasti (+) e (-) del radiocomando Master in successione (**1 tasto + e - vanno premuti costantemente per circa 5 secondi fino ai primi istanti di tremolio del led rosso**); premere il tasto Up del radiocomando Master per selezionare la sensibilità della rilevazione ostacolo al livello minimo (poco sensibile), premere il tasto Down per selezionare la sensibilità della rilevazione ostacolo al livello massimo (molto sensibile) oppure premere il tasto STOP per selezionare la sensibilità della rilevazione ostacolo al livello medio. Ogni qualvolta venga selezionata una nuova sensibilità all'ostacolo (il motore farà due movimenti Up/Down).

## 6) Cancellazione dei finecorsa.

**N.B:** Ogni operazione, se effettuata correttamente, sarà seguita da un movimento Up/Down del motore.

La modifica dei finecorsa di salita e discesa già memorizzati può essere eseguita nel seguente modo:

- Premere il tasto STOP del radiocomando Master in modo continuo per 5 secondi;
- A seguire premere in rapida successione i tasti Up e Down del radiocomando Master;
- Premere in successione i tasti (+) e (-) del radiocomando Master per un istante (**1 tasto + e - vanno premuti costantemente per circa 5 secondi fino ai primi istanti di tremolio del led rosso**). Il motore farà due movimenti Up/Down.

## 7) Programmazione altri radiocomandi Serie BeFree 3 canali.

**N.B:** Ogni operazione, se effettuata correttamente, sarà seguita da un movimento Up/Down del motore.

- Premere il tasto STOP del radiocomando Master in modo continuo per 5 secondi;
- Premere in rapida successione i tasti Up e Down del radiocomando Master;
- Premere per un istante il tasto Up del radiocomando da aggiungere.

Per aggiungere ulteriori radiocomandi ripetere l'operazione.

È possibile ripetere le operazioni di programmazione sopra descritte per l'inserimento nella memoria del motore di ulteriori 28 radiocomandi massimo e fino ad un massimo di 3 differenti sensori Wi-BT. Nel caso in cui la memoria contenga già 28 radiocomandi memorizzati e/o 3 sensori Wi-BT memorizzati, eseguendo la procedura di programmazione, il motore effettuerà 3 movimenti Up/Down di 1 secondo per confermare che la memoria disponibile è terminata.

## 8) Programmazione sensore Wi-BT

**N.B:** Ogni operazione, se effettuata correttamente, sarà seguita da un movimento Up/Down del motore.

Per programmare il sensore Wi-BT seguire le seguenti operazioni:

- Premere il tasto STOP del radiocomando Master in modo continuo per 5 secondi;
- Premere in rapida successione il tasto Up e Down del radiocomando Master;
- Premere il tasto dedicato, situato all'interno del Sensore Wi-BT.

Ripetere l'operazione per aggiungere ulteriori sensori Wi-BT.

Assenza di comunicazione con Sensori Wi-BT:

In assenza di comunicazione tra il Sensore Wi-BT e il motore, trascorsi 20 minuti si attiverà automaticamente la salita di sicurezza del serramento. Nel caso che la mancata comunicazione persista, ulteriori comandi riporteranno sempre e comunque il motore nello stato di sicurezza.

**Importante :** "Sostituzione di uno o più Sensori Wi-BT".

In caso di sostituzione di uno o più Sensori Wi-BT, sarà necessario eseguire la procedura di Reset, riconfigurare nuovamente tutto il sistema e procedere alla programmazione del nuovo Sensore Wi-BT. Questo per garantire il corretto funzionamento del serramento prevenendo che il sistema vada in sicurezza.

## 9) Abilitazione sensore sole Wi-BT

Il motore è fornito dal costruttore con il sensore sole Wi-BT disabilitato. L'abilitazione del sensore sole Wi-BT può essere eseguita nel seguente modo: premere in modo continuo per 10 secondi il tasto (+) di un radiocomando precedentemente memorizzato; il motore farà un movimento Up/Down pari ad 1 secondo per confermare l'avvenuta abilitazione del sensore sole. È possibile ripetere l'operazione per disabilitare il sensore sole utilizzando la stessa procedura ma premendo per 10 secondi in modo continuo il tasto (-).

# MANUALE MOTORI RADIO RED

---

## 10) Modifica soglia velocità vento (anemometro via cavo).

Il motore è fornito con la soglia d'intervento della sicurezza vento dell'anemometro a cavo pari a 25 Km/h. La modifica della soglia della velocità del vento può essere eseguita solo entro 15 secondi dal momento della connessione alla rete elettrica, ponendo il serramento (tramite il pulsante di comando o tramite radiocomando precedentemente memorizzato) in una posizione intermedia, nel seguente modo:

- Premere il tasto Up del radiocomando Master (precedentemente memorizzato) per 5 volte per selezionare la soglia vento a 35 Km/h;
- Premere il tasto Down del radiocomando Master (precedentemente memorizzato) per 5 volte per selezionare la soglia vento a 15 Km/h;
- Premere il tasto STOP del radiocomando Master (precedentemente memorizzato) per 5 volte per ripristinare la soglia vento a 25 Km/h.

Ogni qual volta venga selezionata una nuova soglia vento, il motore effettuerà un movimento Up/Down pari ad 1 secondo per confermare l'avvenuta programmazione.

### **Inversione del senso di marcia d'intervento dell'anemometro:**

La possibilità che l'intervento dell'anemometro anziché effettuare la salita del serramento esegua la discesa, è scongiurata dal fatto che il giusto verso di rotazione del motore è sempre stabilito dal radiocomando Master.

Il motore, quindi, presenta l'anemometro disabilitato fino a che non vi sia stato prima programmato il radiocomando Master.

## 11) Reset

La procedura di Reset può essere eseguita solo entro 15 secondi dal momento della connessione alla rete elettrica, ponendo il serramento (tramite il pulsante di comando o tramite radiocomando precedentemente memorizzato) in una posizione intermedia nel seguente modo:

### **Con il cavo motore:**

Unire i fili nero e marrone nello stesso morsetto di fase, il blu nel morsetto di neutro, dare corrente ed attendere il doppio breve movimento a conferma dell'avvenuto reset.

### **Con il pulsante di comando:**

Premendo in modo continuo per 5 secondi, trascorsi i quali il motore effettuerà un movimento Up/Down pari ad 1 secondo per confermare l'avvenuta esecuzione del Reset.

### **Con il tasto STOP relativo al radiocomando Master già in memoria:**

Premendo in modo continuo per 10 secondi, trascorsi i quali il motore effettuerà un movimento Up/Down pari ad 1 secondo per confermare l'avvenuta esecuzione del Reset.

### **Con il tasto STOP relativo ad un radiocomando non in memoria:**

Premendo in modo continuo per 10 secondi, trascorsi i quali il motore effettuerà un movimento Up/Down pari ad 1 secondo; dopo 5 secondi premere nuovamente in modo continuo per 10 secondi, trascorsi i quali il motore effettuerà un altro movimento Up/Down pari ad 1 secondo che confermerà l'avvenuta esecuzione del Reset.

**N.B:** Per conferma all'avvenuta procedura di reset il motore compie un breve movimento in entrambi i sensi.

## 12) Condizioni iniziale di funzionamento

Il motore elettronico, nella configurazione di fabbrica, non presenta nessun radiocomando o sensore Wi-BT in memoria, mentre la soglia d'intervento dell'anemometro collegabile a cavo è pari a 25 Km/h. Inoltre non è presente nessun fincorsa di salita e di discesa memorizzato. Il pulsante di comando funziona nella modalità passo-passo ad "uomo presente". La sensibilità della rilevazione ostacolo è impostata al livello medio. Il motore definisce il primo radiocomando memorizzato "radiocomando Master".

## 13) Caratteristiche tecniche

- Tensione di alimentazione e frequenza: Vedere i dati tecnici sull'etichetta di ogni modello.
- Corrente e potenza: Vedere i dati tecnici sull'etichetta di ogni modello.
- Coppia e velocità: Vedere i dati tecnici sull'etichetta di ogni modello.
- Tempo di funzionamento continuo: Massimo 4 minuti
- Grado di protezione: IP 44
- Temperatura di funzionamento: Da -10 C° a +50 C°
- Livello sensore vento (anemometro a cavo): 25 / 15 / 35 km/h (circa)
- Lunghezza cavo (anemometro a cavo): Massimo 4 metri
- Frequenza: 433,92 Mhz
- Trasmettitori: Serie Befree 3-6 canali (18 Bit Random)
- Quantità Radiocomandi memorizzabili: 28 Max.
- Quantità Sensori Wi-BT memorizzabili: 3 Max.

#### IMPORTANTE PER L'UTENTE

Il dispositivo non deve essere utilizzato da bambini o da persone con ridotte capacità psico-fisiche, almeno che non siano supervisionati o istruiti sul funzionamento e le modalità di utilizzo. Non consentire ai bambini di giocare con il dispositivo e tenere lontano dalla loro portata i radiocomandi.

**ATTENZIONE:** conservare questo manuale d'istruzioni e rispettare le importanti prescrizioni di sicurezza in esso contenute. Il non rispetto delle prescrizioni potrebbe provocare danni e gravi incidenti.

Esaminare frequentemente l'impianto per rilevare eventuali segni di danneggiamento. Non utilizzare il dispositivo se è necessario un intervento di riparazione. In caso di necessaria sostituzione dei cavi (alimentazione oppure uscita motori) rivolgersi esclusivamente a personale esperto e qualificato.

#### IMPORTANTE PER L'INSTALLATORE

Il motore è stato progettato per consentire all'installatore di automatizzare il serramento in modo da poter sottostare alle prescrizioni delle normative. L'effettiva ottemperanza degli obblighi e il raggiungimento dei requisiti minimi di sicurezza è comunque a cura dell'installatore. Una volta completata l'installazione, nel rispetto della EN 60335-2-97 "Sicurezza degli apparecchi d'uso domestico e similare" parte 2 "Norme particolari per motori di movimentazione per tapparelle, tende per esterno, tende e apparecchiature avvolgibili similari", è necessario verificare che:

Non vi siano movimenti accidentali.

Non vi siano movimenti non desiderati dovuti a variazioni della tensione di alimentazione.

La forza di impatto del bordo di chiusura principale non superi:

-25 Nm per più di 5s

-150 Nm per più di 0,5s.

Nel caso in cui quest'ultima indicazione non sia soddisfatta, è indispensabile utilizzare il radiocomando solo mentre si è in condizioni di perfetta visibilità del serramento (magari fissandolo alla parete).

Inoltre si consiglia di rispettare le seguenti avvertenze:

Per un corretto funzionamento della parte radio ricevente, in caso di utilizzo di due o più motori, si consiglia l'installazione ad una distanza di almeno 3 metri l'una dall'altra.

Il motore non presenta nessun tipo di dispositivo di sezionamento, sarà quindi cura dell'installatore prevedere nell'impianto un dispositivo di sezionamento.

**BRIANZATENDE S.r.l dichiara che il prodotto è conforme alle specifiche delle direttive R&TTE 99/5/EC, EMC 2004/108/EC e LVD 2006/95/EC.**